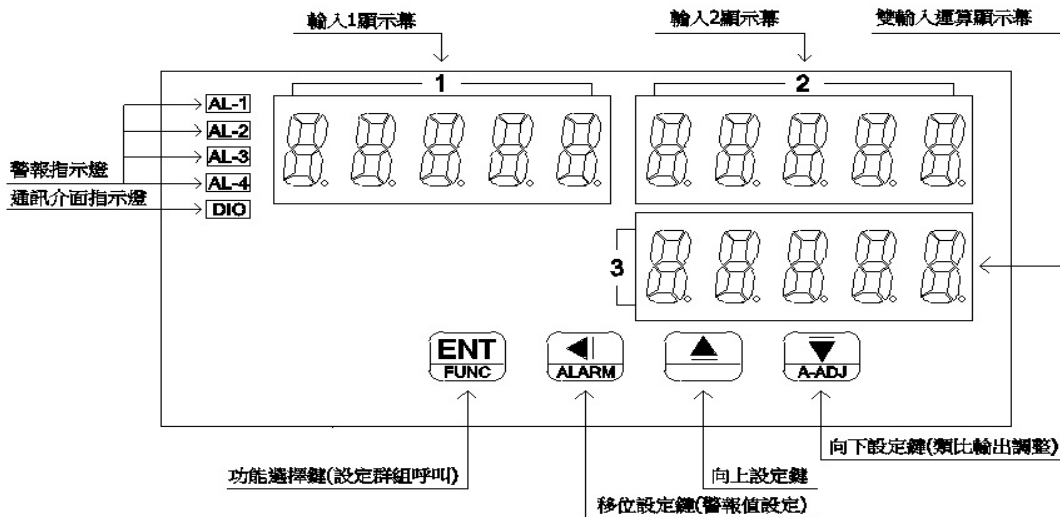


■ 特點

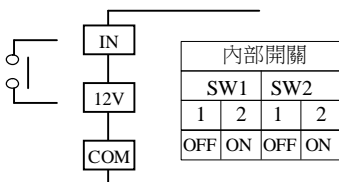
- ◎可同時量測與顯示兩組獨立的感應器脈波或交流信號輸入
- ◎高精確度 0.03% F.S.
- ◎最大輸入頻率(0~25KHz)
- ◎顯示範圍 D1/D2(0~99999), D3(-19999~99999)
- ◎轉速或線速可任意選擇
- ◎雙輸入數學運算功能(B-A, (B+A)/2, B/A, (B/A)-1, 1-(B/A), B/(A+B))
- ◎兩組感應器每轉輸入脈波數可任意選擇(1~99999)
- ◎兩組線速直徑與轉速顯示比可任意設定(0.0001~9.9999)
- ◎顯示值平均次數可任意規劃(1~99)
- ◎16BIT DAC 類比輸出功能
- ◎4 段警報輸出具有動作延遲,比較磁滯等功能
- ◎RS485 通訊介面,MODBUS RTU MODE
- ◎BAUD RATE:38400/19200/9600/4800/2400
- ◎0.46 LED 高亮度顯示幕
- ◎小數點位置可任意設定
- ◎交談式人機介面操作簡單
- ◎EEPROM 儲存方式,資料可保 10 年以上
- ◎須具備通關密碼方可進入內部設定參數

■ 各部名稱

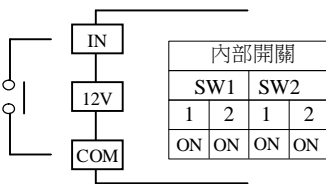


■ 輸入端子接線圖

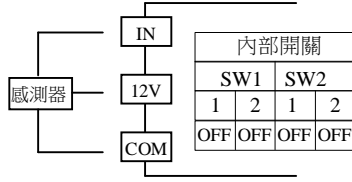
◎接點輸入(PNP)



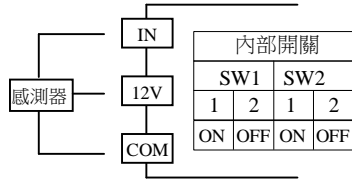
◎接點輸入(NPN)



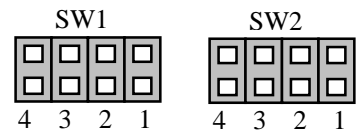
◎感測器輸入(PNP 5V/12V)



◎感測器輸入(NPN 5V/12V)



■ 內部開關說明



- ◎位置 1 ON : IN(A)/IN(B) -> (NPN)
- ◎位置 1 OFF : IN(A)/IN(B) -> (PNP)
- ◎位置 2 ON : IN(A)/IN(B) -> (0~50HZ)
- ◎位置 2 OFF : IN(A)/IN(B) -> (0~25KHZ)

■ 警報動作模式說明

- ◎當 ACT=HI,DEL=0 時 : 顯示值 > 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) → (繼電器動作)
顯示值 <= 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) → (繼電器復歸)
- ◎當 ACT=LO,DEL=0 時 : 顯示值 >= 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) → (繼電器復歸)
顯示值 < 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) → (繼電器動作)
- ◎當 ACT=HI,DEL=1 至 99 秒時 : 顯示值 > 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) + 動作延遲時間(DEL) → (繼電器動作)
顯示值 <= 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) → (繼電器復歸)
- ◎當 ACT=LO,DEL=1 至 99 秒時 : 顯示值 >= 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) → (繼電器復歸)
顯示值 < 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) + 動作延遲時間(DEL) → (繼電器動作)
- ◎當 ACT=HI,DEL=-1 至-99 秒時: 顯示值 > 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) → (繼電器動作時間(DEL)後復歸)
顯示值 <= 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) → (經過此程序,繼電器方可正常運作)
- ◎當 ACT=LO,DEL=-1 至-99 秒時: 顯示值 >= 設定值(AL) + 比較磁滯值(HYS) → (經過此程序,繼電器方可正常運作)
顯示值 < 設定值(AL) - 比較磁滯值(HYS) → (繼電器動作時間(DEL)後復歸)

按鍵介紹

操作說明

◎按鍵功能說明

1. 在正常顯示值時,主要功能是呼叫設定群組
2. 在參數設定頁時,主要功能是儲存該頁設定資料並進入下一參數設定頁

◀按鍵功能說明	1. 在正常顯示值時,主要功能是呼叫警報值設定區 2. 剛進入參數設定頁時,設定頁代號及顯示資料會交替顯示,如果需要修正資料可按◀鍵進入設定程序,畫面會鎖住顯示資料此時需放開按鍵約0.2秒後再按,游標(閃爍顯示代表)即會向左循環顯示。(按鍵反應約0.2秒)
▲按鍵功能說明	1. 剛進入參數設定頁時,設定頁代號及顯示資料會交替顯示,如果需要修正資料可按▲鍵進入設定程序,畫面會鎖住顯示資料此時需放開按鍵約0.2秒後再按,顯示資料即會向上循環遞增顯示。(按鍵反應約0.2秒)
▼按鍵功能說明	1. 在正常顯示值時,主要功能是呼叫類比輸出 AZERO&ASPAN 調整 2. 剛進入參數設定頁時,設定頁代號及顯示資料會交替顯示,如果需要修正資料可按▼鍵進入設定程序,畫面會鎖住顯示資料此時需放開按鍵約0.2秒後再按,顯示資料即會向下循環遞減顯示。(按鍵反應約0.2秒)
▲&▼複合鍵功能說明	在設定群組與參數設定頁同時按▲&▼鍵即返回正常顯示值,但在參數設定頁時該修正資料將會遺失,並不會儲存
沒按任何鍵	在設定群組與參數設定頁沒按任何鍵約2分鐘即返回正常顯示值

步驟	畫面說明	顯示畫面	操作說明
1	正常顯示值	1 2 3 4 5	按Ⓜ/FUNC 鍵進入通關密碼輸入頁
2	通關密碼輸入頁 P.CODE(Pass Code) 預設值為 0	P . C O D E 0 0 0 0 0	1. 以◀&▲&▼鍵輸入 5 位數正確通關密碼 2. 按Ⓜ鍵,密碼正確進入設定群組選擇區,密碼錯誤返回正常顯示值
3	系統參數設定群組 SYS 警報輸出參數設定群組 ROP 通訊輸出參數設定群組 DOP 類比輸出參數設定群組 AOP	S Y S R O P D O P A O P	1. 以◀鍵選擇欲修正資料之設定群組 2. 按Ⓜ鍵即可進入該設定群組之參數設定頁
4	系統參數設定群組 SYS(System)	S Y S	以◀鍵選擇系統參數設定群組,按Ⓜ鍵進入IN-1 顯示小數點位置設定頁
4-1	IN-1 顯示小數點位置設定頁 DP1(Decimal Point IN-1) 預設值為 0	D P 1 0	1. 以▲&▼鍵設定 IN-1 顯示小數點位置(0~4) 2. 按Ⓜ鍵進入 IN-2 顯示小數點位置設定頁
4-2	IN-2 顯示小數點位置設定頁 DP2(Decimal Point IN-2) 預設值為 0	D P 2 0	1. 以▲&▼鍵設定 IN-2 顯示小數點位置(0~4) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示轉速或線速設定頁
4-3	顯示轉速或線速設定頁 TYPE(Type) 預設值為 RPM	T Y P E R P M	1. 以▲&▼鍵輸入顯示轉速或線速(RPM/LINE) 2. 按Ⓜ鍵進入感應器 A 每轉脈波數設定頁
4-4	感應器 A 每轉脈波數設定頁 PPR-A(Pulse Per Revolution) 預設值為 1	P P R - A 0 0 0 0 1	1. 以◀&▲&▼鍵輸入感應器 A 每轉脈波數(1~99999) 2. 按Ⓜ鍵進入感應器 B 每轉脈波數設定頁
4-5	感應器 B 每轉脈波數設定頁 PPR-B(Pulse Per Revolution) 預設值為 1	P P R - B 0 0 0 0 1	1. 以◀&▲&▼鍵輸入感應器 B 每轉脈波數(1~99999) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示值 3 數學式運算功能設定頁
4-6	顯示值 3 數學式運算功能設定頁 MATH(Math) 預設值為 B-A	M A T H B - A	1. 以▲&▼鍵設定顯示值 3 數學式運算功能： B-A 輸入 A 及輸入 B 的差 (B+A)/2 輸入 A 及輸入 B 的平均值 (B/A)x100 輸入 A 及輸入 B 的比率(單位%) (B/A-1)x100 輸入 A 及輸入 B 的誤差比率(單位%) (B/(A+B))x100 利用輸入 A 及輸入 B，顯示 B 的濃度(單位%) (1-B/A)x100 輸入 A 及輸入 B 的誤差比率(單位%) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示值 3 小數點位置設定頁
4-7	顯示值 3 小數點位置設定頁 DP3(Decimal Point 3) 預設值為 0	D P 3 0	1. 以▲&▼鍵設定顯示值 3 小數點位置(0~4) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示係數 A 設定頁
4-8	顯示係數 A 設定頁 SCL-A (Scale-A) 預設值為 1.0000	S C L - A 1 . 0 0 0 0	1. 以◀&▲&▼鍵設定顯示係數 A(0.0001~9.9999) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示係數 B 設定頁 註:RPM(Scale = 0.0001~9.9999) Line-Speed(rotation diameter = 0.0001~9.9999M)
4-9	顯示係數 B 設定頁 SCL-B (Scale-B) 預設值為 1.0000	S C L - B 1 . 0 0 0 0	1. 以◀&▲&▼鍵設定顯示係數 B(0.0001~9.9999) 2. 按Ⓜ鍵進入輸入取樣時基設定頁 註:RPM(Scale = 0.0001~9.9999) Line-Speed(rotation diameter = 0.0001~9.9999M)
4-10	輸入取樣時基設定頁 TBASE (Time Base) 預設值為 0.1	T B A S E 0 0 0 0 . 1	1. 以◀&▲&▼鍵設定輸入取樣時基(0.1~99.9 秒) 2. 按Ⓜ鍵進入顯示平均次數設定頁
4-11	顯示平均次數設定頁	A V G	1. 以◀&▲&▼鍵輸入顯示平均次數(1~99)

	AVG (Average) 預設值為 5	00005	2.按 Enter 鍵進入通關密碼設定頁
4-12	通關密碼設定頁 CODE(Code) 預設值為 0	Code 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵設定通關密碼(0~99999) 2.按 Enter 鍵進入面板設定鎖設定頁
4-13	面板設定鎖設定頁 LOCK(Panel Lock) 預設值為 NO	Lock no	1.以 Up & Down 鍵設定面板設定鎖(NO or YES) 2.按 Enter 鍵返回系統參數設定群組(SYS)
5	警報輸出參數設定群組 ROP (Alarm Output setting group)	rop	1.以 Left 鍵選擇 ROP 警報輸出參數設定群組 2.按 Enter 鍵進入 AL1 警報對象選擇設定頁
5-1	AL1 警報對象選擇設定頁 AL1-S(Alarm 1 Select) 預設值為 DISP1	AL1-S disp1	1.以 Up & Down 鍵輸入 AL1 警報對象選擇(DISP1,DISP2,DISP3) 2.按 Enter 鍵進入警報 1 動作方向設定頁
5-2	警報 1 動作方向設定頁 ACT1(Active 1) 預設值為 HI	Act1 Hi	1.以 Up & Down 鍵輸入警報 1 動作方向(HI or LO) 2.按 Enter 鍵進入警報 1 比較磁滯設定頁
5-3	警報 1 比較磁滯設定頁 HYS1(Hysteresis 1) 預設值為 0	HYS1 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 1 比較磁滯(0~999) 2.按 Enter 鍵進入警報 1 動作延遲時間設定頁
5-4	警報 1 動作延遲時間設定頁 DEL1(Delay 1) 預設值為 0	DEL1 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 1 動作延遲時間(-99~99 秒) 2.按 Enter 鍵進入 AL2 警報對象選擇設定頁 註:-1 至 -99 為比較點到動作時間,1 至 99 為延遲動作時間
5-5	AL2 警報對象選擇設定頁 AL2-S(Alarm 2 Select) 預設值為 DISP2	AL2-S disp2	1.以 Up & Down 鍵輸入 AL2 警報對象選擇(DISP1,DISP2,DISP3) 2.按 Enter 鍵進入警報 2 動作方向設定頁
5-6	警報 2 動作方向設定頁 ACT2(Active 2) 預設值為 HI	Act2 Hi	1.以 Up & Down 鍵輸入警報 2 動作方向(HI or LO) 2.按 Enter 鍵進入警報 2 比較磁滯設定頁
5-7	警報 2 比較磁滯設定頁 HYS2(Hysteresis 2) 預設值為 0	HYS2 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 2 比較磁滯(0~999) 2.按 Enter 鍵進入警報 2 動作延遲時間設定頁
5-8	警報 2 動作延遲時間設定頁 DEL2(Delay 2) 預設值為 0	DEL2 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 2 動作延遲時間(-99~99 秒) 2.按 Enter 鍵進入 AL3 警報對象選擇設定頁 註:-1 至 -99 為比較點到動作時間,1 至 99 為延遲動作時間
5-9	AL3 警報對象選擇設定頁 AL3-S(Alarm 3 Select) 預設值為 DISP3	AL3-S disp3	1.以 Up & Down 鍵輸入 AL3 警報對象選擇(DISP1,DISP2,DISP3) 2.按 Enter 鍵進入警報 3 動作方向設定頁
5-10	警報 3 動作方向設定頁 ACT3(Active 3) 預設值為 HI	Act3 Hi	1.以 Up & Down 鍵輸入警報 3 動作方向(HI or LO) 2.按 Enter 鍵進入警報 3 比較磁滯設定頁
5-11	警報 3 比較磁滯設定頁 HYS3(Hysteresis 3) 預設值為 0	HYS3 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 3 比較磁滯(0~999) 2.按 Enter 鍵進入警報 3 動作延遲時間設定頁
5-12	警報 3 動作延遲時間設定頁 DEL3(Delay 3) 預設值為 0	DEL3 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 3 動作延遲時間(-99~99 秒) 2.按 Enter 鍵進入 AL4 警報對象選擇設定頁 註:-1 至 -99 為比較點到動作時間,1 至 99 為延遲動作時間
5-13	AL4 警報對象選擇設定頁 AL4-S(Alarm 4 Select) 預設值為 DISP1	AL4-S disp1	1.以 Up & Down 鍵輸入 AL4 警報對象選擇(DISP1,DISP2,DISP3) 2.按 Enter 鍵進入警報 4 動作方向設定頁
5-14	警報 4 動作方向設定頁 ACT4(Active 4) 預設值為 HI	Act4 Hi	1.以 Up & Down 鍵輸入警報 4 動作方向(HI or LO) 2.按 Enter 鍵進入警報 4 比較磁滯設定頁
5-15	警報 4 比較磁滯設定頁 HYS4(Hysteresis 4) 預設值為 0	HYS4 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 4 比較磁滯(0~999) 2.按 Enter 鍵進入警報 4 動作延遲時間設定頁
5-16	警報 4 動作延遲時間設定頁 DEL4(Delay 4) 預設值為 0	DEL4 00000	1.以 Left & Up & Down 鍵輸入警報 4 動作延遲時間(-99~99 秒) 2.按 Enter 鍵返回警報輸出參數設定群組(ROP) 註:-1 至 -99 為比較點到動作時間,1 至 99 為延遲動作時間
6	通訊輸出參數設定群組 DOP	dop	以 Left 鍵選擇通訊輸出參數設定群組,按 Enter 鍵進入通訊位址設定頁

6-1	通訊位址設定頁 ADDR(Communication Address)預設值為 0	Addr 0000	1.以◀&▶&▼鍵設定通訊位址(0~255) 2.按Ⓜ鍵進入通訊速率設定頁
6-2	通訊速率設定頁 BAUD(Communication Baud Rate)預設值為 19200	baud 19200	1.以▲&▼鍵設定通訊速率(38400,19200,9600,4800,2400) 2.按Ⓜ鍵進入通訊同步檢測位元設定頁
6-3	通訊同步檢測位元設定頁 PARI(Communication Parity Check)預設值為 n82	Par, n.8.2.	1.以▲&▼鍵設定通訊同步檢測位元(n82,n81,even,odd) 2.按Ⓜ鍵返回通訊輸出參數設定群組(DOP)
7	類比輸出參數設定群組 AOP	AOP	以◀鍵選擇類比輸出設定群組,按Ⓜ鍵進入類比輸出選擇設定頁
7-1	類比輸出選擇設定頁 AO.SEL(Analog Output Select) 預設值為 DISP3	AO.SEL disp3	1.以▲&▼鍵設定類比輸出選擇(DISPL,DISP2,DISP3) 2.按Ⓜ鍵進入最小輸出對應顯示值設定頁
7-2	最小輸出對應顯示值設定頁 ANLO(Analog Output Zero-According to Display) 預設值為 0	AnLo 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入最小輸出對應顯示值(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵進入最大輸出對應顯示值設定頁 註:例額定輸出 0~10V,欲在顯示值為 100 時,輸出 0V,則最小輸出對應顯示值須修正為 100,小數點對應 DP 設定值
7-3	最大輸出對應顯示值設定頁 ANHI(Analog Output Span-According to Display) 預設值為 10000	AnHi 10000	1.以◀&▶&▼鍵輸入最大輸出對應顯示值(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵返回類比輸出參數設定群組(AOP) 註:例額定輸出 0~10V,欲在顯示值為 2000 時,輸出 10V,則最大輸出對應顯示值須修正為 2000,小數點對應 DP 設定值

■ 外部操作流程

步驟	畫面說明	顯示畫面	操作說明
8	正常顯示值	12345	按◀/ALARM 鍵約 3 秒,進入警報值 1 設定頁
8-1	警報值 1 設定頁 AL1 (Alarm 1) 預設值為 0	AL1 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入警報值 1(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵進入警報值 2 設定頁
8-2	警報值 2 設定頁 AL2 (Alarm 2) 預設值為 0	AL2 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入警報值 2(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵進入警報值 3 設定頁
8-3	警報值 3 設定頁 AL3 (Alarm 3) 預設值為 0	AL3 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入警報值 3(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵進入警報值 4 設定頁
8-4	警報值 4 設定頁 AL4 (Alarm 4) 預設值為 0	AL4 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入警報值 4(-19999~99999) 2.按Ⓜ鍵返回正常顯示值

步驟	畫面說明	顯示畫面	操作說明
9	正常顯示值	12345	按▼/A-ADJ 鍵約 3 秒,進入類比最小輸出調整頁
9-1	類比最小輸出調整頁 AZERO(Analog Output Zero Adjust)預設值為 0	AZERO 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入類比最小輸出調整(±6000) 2.按Ⓜ鍵進入最大輸出調整設定頁 註:類比最小輸出有誤差時,利用 AZERO 作細部調整,如數位 VR 功能
9-2	類比最大輸出調整頁 ASPAN(Analog Output Span Adjust)預設值為 0	ASpan 0000	1.以◀&▶&▼鍵輸入類比最大輸出調整(±6000) 2.按Ⓜ鍵返回正常顯示值 註:類比最大輸出有誤差時,利用 ASPAN 作細部調整,如數位 VR 功能

附錄	畫面說明	顯示畫面	原因分析&操作說明
1	輸入正溢位偵測錯誤	oFL	外部輸入訊號超過可處理範圍(0~25KHz)
2	顯示正溢位偵測錯誤	d oFL	外部輸入訊號超過最大可顯示範圍 (99999)
3	顯示負溢位偵測錯誤	- d oFL	外部輸入訊號低於最小可顯示範圍(-19999)
4	EEPROM 偵測錯誤	E-00 no YES	1. EEPROM 讀取/寫入時外部干擾入侵 2. EEPROM 寫入超次(約 100 萬次,保固 10 年) 請斷電重新開機,如還顯示 E-00,請執行下列步驟 1. E-00/NO 交替顯示,詢問是否回復 EEPROM 預設值 2. 以▲&▼鍵選擇 YES,然後按Ⓜ鍵返回正常顯示值 3. 已回復 EEPROM 預設值,請依步驟 1~9 重新設定

MMRD-M Modbus RTU Mode Protocol Address Map

資料格式 16Bit/32Bit 帶正負號即 8000~7FFF (-32768~32767), 80000000~7FFFFFFF (-2147483648~2147483647)

位址	變數名稱	說明	動作
0000	DP1	IN-1 顯示小數點位置,輸入範圍 0000~0004(0~4)(0:10 ⁰ ,1:10 ⁻¹ ,2:10 ⁻² ,3:10 ⁻³ ,4:10 ⁻⁴)	R/W
0001	DP2	IN-2 顯示小數點位置,輸入範圍 0000~0004(0~4)(0:10 ⁰ ,1:10 ⁻¹ ,2:10 ⁻² ,3:10 ⁻³ ,4:10 ⁻⁴)	R/W
0002	DP3	顯示值 3 小數點位置,輸入範圍 0000~0004(0~4)(0:10 ⁰ ,1:10 ⁻¹ ,2:10 ⁻² ,3:10 ⁻³ ,4:10 ⁻⁴)	R/W
0003	TYPE	顯示轉速或線速,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:RPM,1:LINE)	R/W
0004	LOCK	面板設定鎖,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:NO,1:YES)	R/W
0005	MATH	顯示值 3 數學式運算功能,輸入範圍 0000~0005(0~5)(0:B-A,1:(B+A)/2,2:(B/A)x100,3:(B/A-1)x100,4:(B/(A+B))x100,5:(1-B/A)x100)	R/W
0006	AL1-S	AL1 警報對象選擇,輸入範圍 0000~0002(0~2)(0:DISP1,1:DISP2,2:DISP3)	R/W
0007	AL2-S	AL2 警報對象選擇,輸入範圍 0000~0002(0~2)(0:DISP1,1:DISP2,2:DISP3)	R/W
0008	AL3-S	AL3 警報對象選擇,輸入範圍 0000~0002(0~2)(0:DISP1,1:DISP2,2:DISP3)	R/W
0009	AL4-S	AL4 警報對象選擇,輸入範圍 0000~0002(0~2)(0:DISP1,1:DISP2,2:DISP3)	R/W
000A	ACT1	警報 1 動作方向,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:HI,1:LO)	R/W
000B	ACT2	警報 2 動作方向,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:HI,1:LO)	R/W
000C	ACT3	警報 3 動作方向,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:HI,1:LO)	R/W
000D	ACT4	警報 4 動作方向,輸入範圍 0000~0001(0~1)(0:HI,1:LO)	R/W
000E	HYS1	警報 1 比較磁滯,輸入範圍 0000~03E7(0~999)	R/W
000F	HYS2	警報 2 比較磁滯,輸入範圍 0000~03E7(0~999)	R/W
0010	HYS3	警報 3 比較磁滯,輸入範圍 0000~03E7(0~999)	R/W
0011	HYS4	警報 4 比較磁滯,輸入範圍 0000~03E7(0~999)	R/W
0012	DEL1	警報 1 動作或延遲動作時間,輸入範圍 FF9D~0063(-99~99)	R/W
0013	DEL2	警報 2 動作或延遲動作時間,輸入範圍 FF9D~0063(-99~99)	R/W
0014	DEL3	警報 3 動作或延遲動作時間,輸入範圍 FF9D~0063(-99~99)	R/W
0015	DEL4	警報 4 動作或延遲動作時間,輸入範圍 FF9D~0063(-99~99)	R/W
0016	ADDR	通訊位址,輸入範圍 0000~00FF(0~255)	R/W
0017	BAUD	通訊速率,輸入範圍 0000~0004(0~4)(0:38400,1:19200,2:9600,3:4800,4:2400)	R/W
0018	PARI	通訊同步檢測位元,輸入範圍 0000~0003(0~3)(0:N82,1:N81,2:EVEN,3:ODD)	R/W
0019	AO.SEL	類比輸出選擇,輸入範圍 0000~0002(0~2)(0:DISP1,1:DISP2,2:DISP3)	R/W
001A	TBASE	輸入取樣時基,輸入範圍 0001~03E7(1~999)	R/W
001B	AVG	顯示平均次數,輸入範圍 0001~0063(1~99)	R/W
001C	A_ZERO	最小類比輸出微調,輸入範圍 E890~1770(-6000~6000)	R/W
001D	A_SPAN	最大類比輸出微調,輸入範圍 E890~1770(-6000~6000)	R/W
001E	CODE	通關密碼,輸入範圍 00000000~0001869F(0~99999)高位字組	R/W
001F		通關密碼,輸入範圍 00000000~0001869F(0~99999)低位字組	R/W
0020	SCL-A	顯示係數 A,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)高位字組	R/W
0021		顯示係數 A,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)低位字組	R/W
0022	SCL-B	顯示係數 B,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)高位字組	R/W
0023		顯示係數 B,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)低位字組	R/W
0024	PPR-A	感應器 A 每轉脈波數,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)高位字組	R/W
0025		感應器 A 每轉脈波數,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)低位字組	R/W
0026	PPR-B	感應器 B 每轉脈波數,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)高位字組	R/W
0027		感應器 B 每轉脈波數,輸入範圍 00000001~0001869F(1~99999)低位字組	R/W
0028	AL1	警報值 1,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
0029		警報值 1,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
002A	AL2	警報值 2,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
002B		警報值 2,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
002C	AL3	警報值 3,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
002D		警報值 3,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
002E	AL4	警報值 4,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
002F		警報值 4,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
0030	ANLO	最小類比輸出對應顯示值,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
0031		最小類比輸出對應顯示值,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
0032	ANHI	最大類比輸出對應顯示值,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R/W
0033		最大類比輸出對應顯示值,輸入範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R/W
0034	DISP1	輸入 1 顯示值,顯示範圍 00000000~0001869F(0~99999)高位字組	R
0035		輸入 1 顯示值,顯示範圍 00000000~0001869F(0~99999)低位字組	R
0036	DISP2	輸入 2 顯示值,顯示範圍 00000000~0001869F(0~99999)高位字組	R
0037		輸入 2 顯示值,顯示範圍 00000000~0001869F(0~99999)低位字組	R
0038	DISP3	顯示值 3,顯示範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)高位字組	R
0039		顯示值 3,顯示範圍 FFFFBE1~0001869F(-19999~99999)低位字組	R
003A	STATUS	顯示&警報狀態,顯示範圍 0000~03FF(0~1023)Bit0:AL1,Bit1:AL2,Bit2:AL3,Bit3:AL4,Bit4:DISP1 DOFL,Bit5:DISP1 IOFL,Bit6:DISP2 DOFL,Bit7:DISP2 IOFL,Bit8:DISP3 DOFL,Bit9:DISP3 -DOFL	R